

# Оптимизации для протокола Cascade

—

Полина Киселева

Protocol	Block sizes (approx.)			Cascade passes	BICONF	Block reuse	Shuffling	Singl. blocks
	$k_1$	$k_2$	$k_i$					
orig. Ref. [6]	$0.73/Q$	$2k_1$	$2k_{i-1}$	4	no	no	random	no
mod. (1) Ref. [10]	$0.92/Q$	$3k_1$	–	2	yes	no	random	no
opt. (2) Ref. [19]	$0.8/Q$	$5k_1$	$n/2$	10	no	no <sup>a</sup>	random	no
opt. (3)	$1/Q$	$2k_1$	$n/2$	16	no	no	random	no
opt. (4)	$1/Q$	$2k_1$	$n/2$	16	no	yes	random	no
opt. (5)	$1/Q$	$2k_1$	$n/2$	16	no	yes	determ.	no
opt. (6)	$1/Q$	$2k_1$	$n/2$	16	no	yes	random	yes
opt. (7)	$2^{\lceil \log_2 1/Q \rceil}$	$4k_1$	$n/2$	14	no	yes	random	no
opt. (8)	$2^{\lceil \alpha \rceil}$	$2^{\lceil (\alpha+12)/2 \rceil}$	$n/2^b$	14	no	yes	random	no

# Оптимизации



Изменение  
алгоритма

Изменение  
параметров



(4)



(3)

# Оптимизация 3

- $k_1 = 1/Q \ll 1$   
ошибка на 1 блок
- $k_2 = 2k_1 \ll 1$   
каскадный эффект  
компенсирует  
ошибки и с первого  
прохода
- $k_i = n/2 \ll \text{BER}$   
достаточно  
низкий, чтобы  
разделить кадр на  
2 блока
- 16 проходов для  
достижения  
низкого FER при  
больших блоках

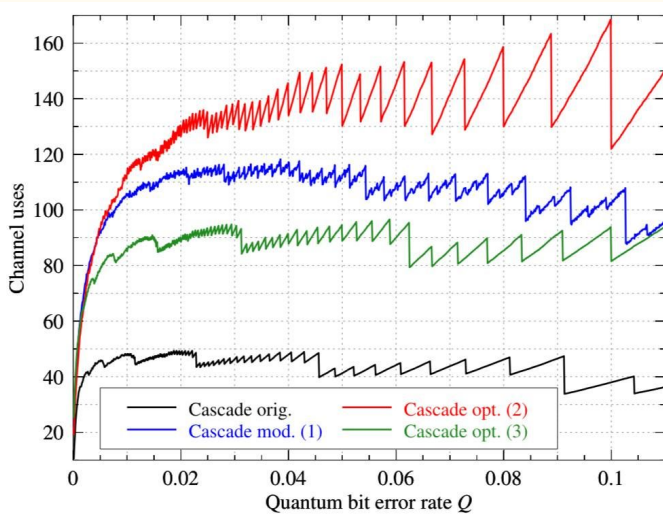
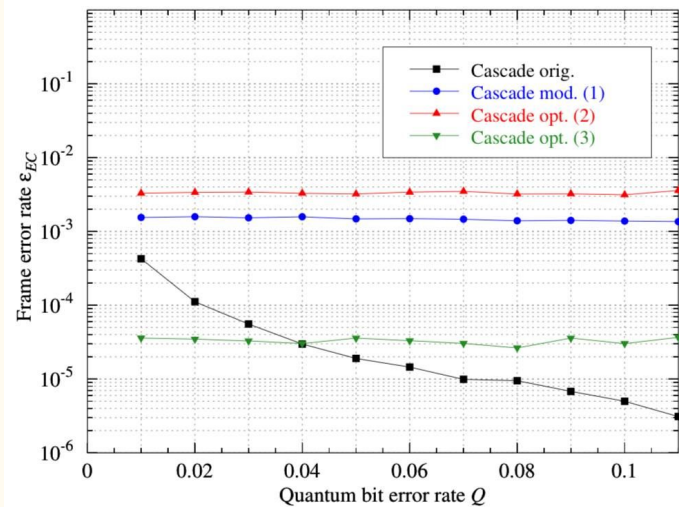
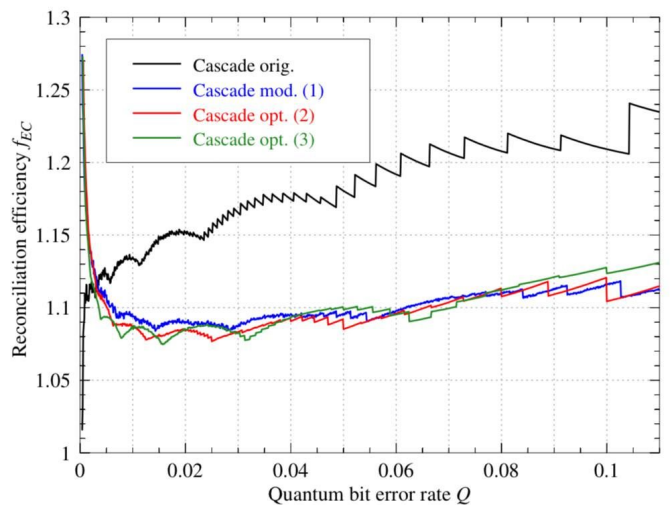
# Оптимизация 3

Почему лучше других?

- Наименьшее количество использований канала связи несмотря на 16 проходов (из-за больших блоков)
- Маленький FER: гарантия обнаружения всех ошибок
- Эффективность: меньше избыточность раскрытой информации



# Сравнение результатов



# Block reuse

- Храним указатели всех обработанных блоков
- Накопление и повторное использование уже проделанной работы
- “Экономим” вычисления четностей: раскрываем меньше, чем в стандартном Cascade

Без оптимизации

Пусть обнаружили ошибку на 4  
проходе → каскадный процесс  
возвращается к проходу 1 → ошибка  
была в блоке, который уже проверили  
→ заново проводим поиск по всему  
блоку, снова раскрываются все  
четности

VS

С оптимизацией

Пусть обнаружили ошибку на 4  
проходе → каскадный процесс  
перебирает предыдущие блоки →  
находит запись о блоке, где был  
ошибочный бит → считает четность  
только у него

# Block reuse

## Было

- После исправления ошибки алгоритм переходит на следующий блок/проход, ошибки в других остаются
- Не хранит историю блоков
- Каждый раз вычисляем четности для всех блоков

## Стало

- После исправления ошибки автоматически проверяются все блоки из истории, содержавшие этот бит
- Хранит историю блоков
- Раскрываем меньше четностей: только у тех блоков, где был ошибочный бит

# Другие оптимизации

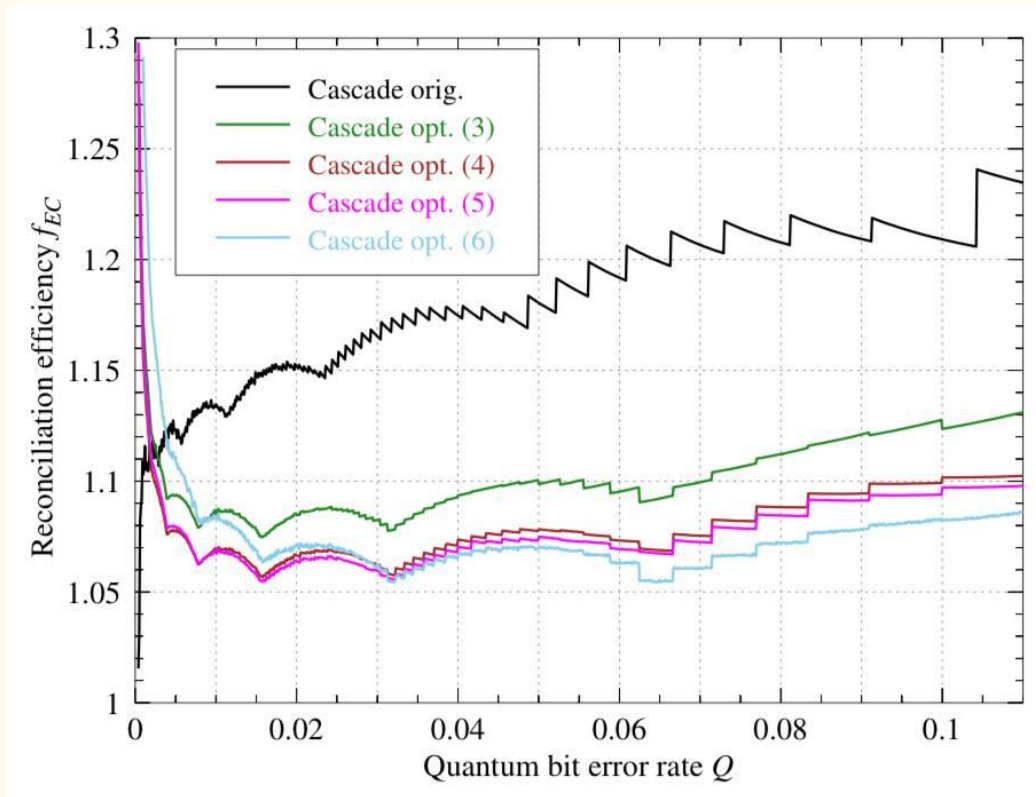
## Deterministic Shuffling

Неслучайное перемешивание битов: используем конкретные алгоритмы перемешивания, чтобы гарантировать, что два бита из одного блока в проходе  $i$  никогда не окажутся в одном блоке в проходе  $i+1$ . Это нужно, чтобы минимизировать количество блоков, где четное число ошибок

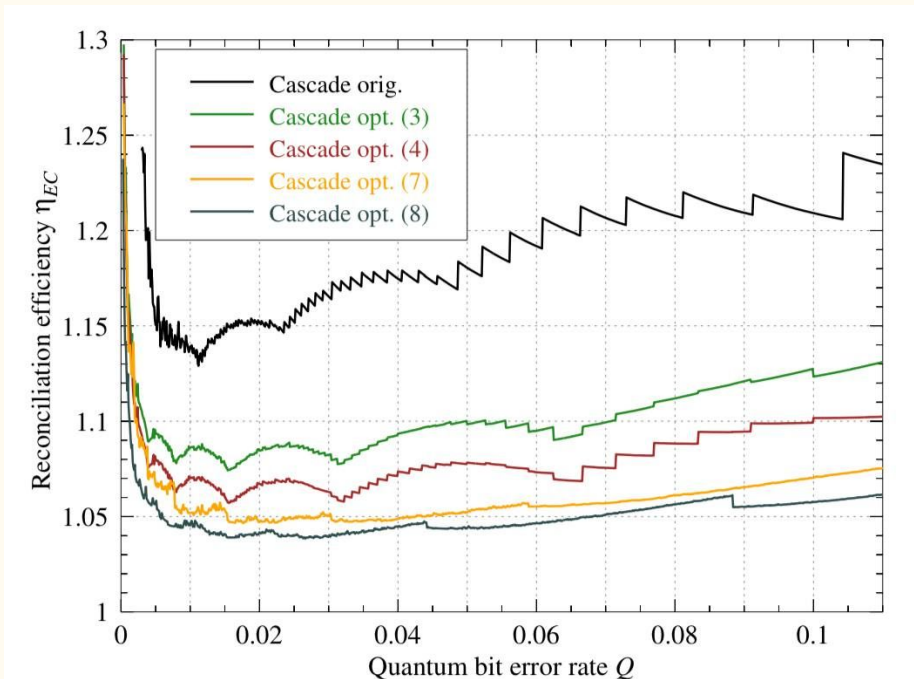
## Singleton blocks

Блоки-одиночки - подблоки размера 1 с известным значением. Информация о них изымается в отдельный список, который потом используется для проверки напрямую. То есть при каждом разбиении блока у нас появляются синглтоны, информацию о которых не нужно считать и раскрывать заново

# Сравнение результатов



# Сравнение результатов



Оптимизации (3) и (4) обеспечивают хороший баланс между эффективностью, уровнем ошибок кадров и затратами на коммуникацию. Оптимизация (4) несколько эффективнее (3) при том же уровне ошибок кадров и затратах на коммуникацию, но её реализация сложнее и требует больше аппаратных ресурсов.